

4、低速试运行

本章节主要讲述如何低速检修运行。各个企业由于产品的差异试运行的方法也不一样。因此没有可供参考的教学依据。

但是，低速度试运行必须搞清楚两个问题：

第一检修运行的优先级，第二电梯运行方向的确定。

第一、检修的有限等级

轿顶运行

轿顶处于检修运行状态时，轿厢和机房无论处于何种状态都不能使电梯运行。只有轿顶能控制运行。

轿厢检修运行

（无机房、欧美牌子电梯没有此功能）

轿厢检修运行时，机房不能控制电梯运行。而且轿顶必须处于正常状态。

机房运行

机房运行时，轿顶和轿厢必须处在正常状态。否则不能在机房控制电梯。

其目的是为了保证在轿顶或轿厢有人工作的时候，机房不能随意地运行电梯移动。

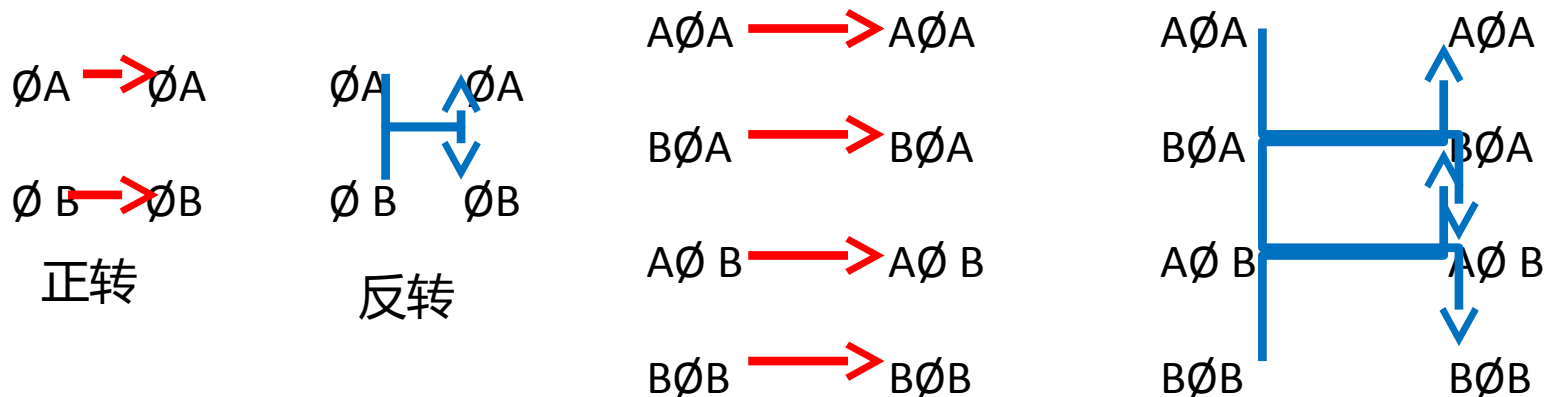
那么低速试运行的时候，你觉得运行者处于哪个位置运行电梯最安全？

第二、电梯的运行方向的确定

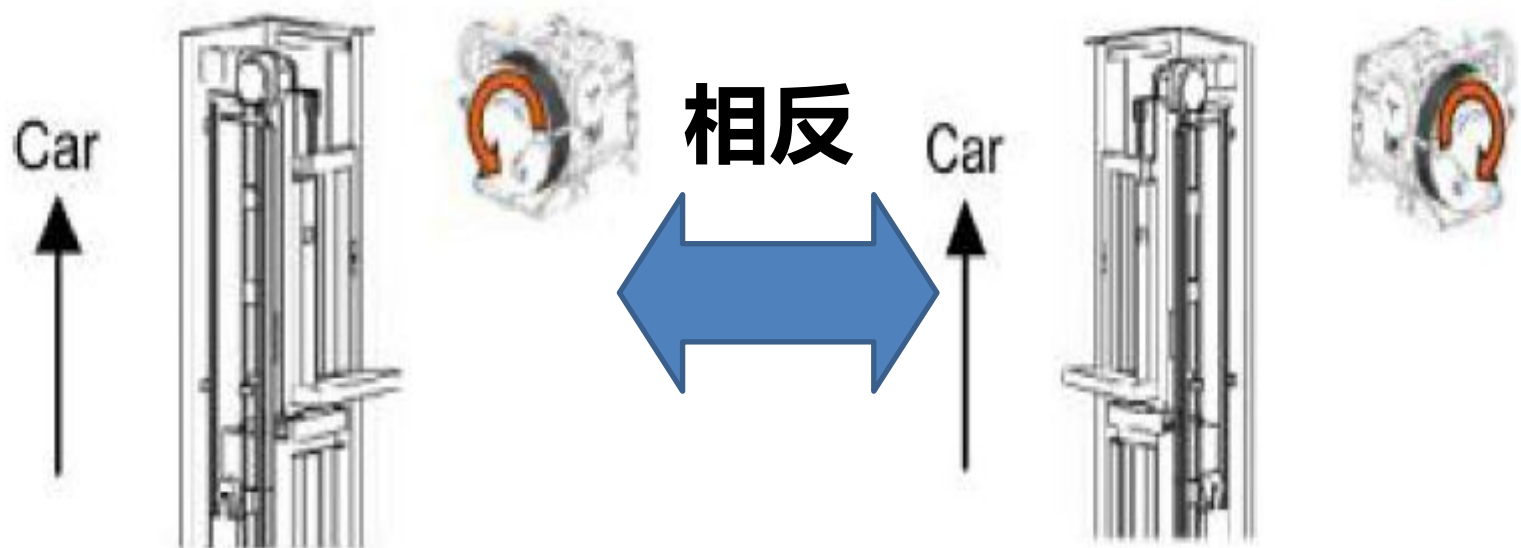
一般我们可以用面对旋转编码器的方向为基础进行判断正反转。

A, 一般使用**异步电动机**的电梯正反转变换最简单直接的方法是对调 U 和 W 相 (即 U 线接 W 相 , W 线接 U 相) ; 同时改变旋转编码器的相序 ϕA 和 ϕB (ϕA 线接 ϕB 相 , ϕB 线接 ϕA 相)

B, 使用**异步电动机**但旋转编码器使用的是两组两相计算脉冲的情况 , 其正反转变换同样是对调电动机的 U 和 W (即 U 线接 W 相 , W 线接 U 相) ; 同时改变编码器的相序 A ϕA 和 A ϕB 、 B ϕA 和 B ϕB (如下图)



c，对于同步电动机，电机的相序必须与编码器的方向一致，不能随意更改编码器及电机相序。同步电动机的编码器相序一般可以通过控制系统设置。如果相序错误会发生“飞车”的风险。所以下面有一个例子：



当面对编码器时逆时针方向转动
轿厢是上行的。

当面对编码器时顺时针方向转动
轿厢是上行的。

上述判断方法只是其中一个例子，具体定义正反转的模式请参考厂家的调试手册。